

GEIGER

ANTRIEBSTECHNIK

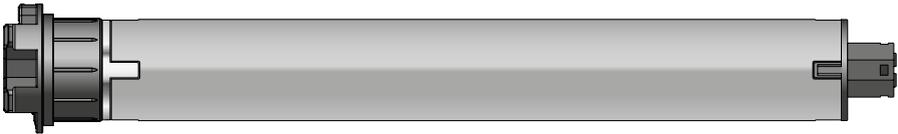
Motore tubolare:

GEIGER SOLIDline

Sistema di comando motore:

SOLIDline EasyWireless-ZIP 2.x e 3.x (F03)

per tende a rullo ZIP



IT

**Istruzioni originali di installazione
e funzionamento**

IT

Indice

1. Informazioni generali	2
2. Garanzia	2
3. Campo di applicazione	3
4. Istruzioni di sicurezza	3
5. Istruzioni di sicurezza per l'installazione	4
6. Istruzioni di installazione.....	5
7. Informazioni per l'elettricista	6
8. Messa in servizio.....	6
9. Programmazione / cancellazione della programmazione del telecomando	7
10. Opzioni di comando	8
11. Attivare la modalità di apprendimento per le posizioni di fine corsa	8
12. Impostazione delle posizioni di fine corsa con EasyWireless-ZIP 2.x (modalità Qi)	9
13. Impostazione delle posizioni di fine corsa con EasyWireless-ZIP 3.x (modalità automatica)	9
14. Programmazione della posizione intermedia	10
15. Comando raggruppato.....	10
16. Disattivazione della funzione corto raggio	11
17. Telecomandi.....	12
18. A partire dalle posizioni di fine corsa.....	12
19. Riconoscimento di ostacolo	13
20. Disattivazione del riconoscimento d'ostacolo verso il basso	13
21. Riattivazione del riconoscimento d'ostacolo	13
22. Correzione della posizione di fine corsa	14
23. Cosa fare se... ..	14
24. Manutenzione	14
25. Dichiarazione di conformità	15
26. Dati tecnici	16
27. Avvertenze sullo smaltimento.....	16

1. Informazioni generali

Gentile Cliente,

acquistando questo motore, Lei ha scelto un prodotto di qualità della GEIGER. La ringraziamo molto per la Sua decisione e per la fiducia accordataci.

Prima di mettere in funzione questo dispositivo, La preghiamo di leggere ed osservare le seguenti istruzioni di sicurezza, allo scopo di prevenire pericoli ed evitare danni a persone o cose.

Queste istruzioni di installazione e funzionamento contengono importanti informazioni per l'installatore, l'elettricista e l'utente. Si prega di trasmettere queste istruzioni se si trasferisce il prodotto. Queste istruzioni devono essere conservate dall'utente.

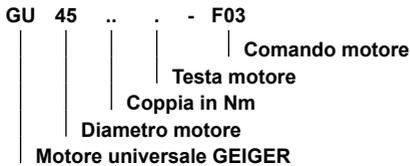
2. Garanzia

In caso di installazione scorretta e contraria alle istruzioni qui presenti e/o modifiche costruttive, la garanzia legale e contrattuale per danni a cose e di affidabilità del prodotto decade.

3. Campo di applicazione

I motori tubolari della gamma **SOLIDline (GU45...-F03)** con fine corsa elettronico sono progettati esclusivamente per il funzionamento delle tende a rullo ZIP.

I motori non possono essere utilizzati per il funzionamento di griglie avvolgibili, porte di garage, mobili e strumenti di sollevamento.



4. Istruzioni di sicurezza



ATTENZIONE: importanti istruzioni di sicurezza. Per la sicurezza personale, è importante seguire queste istruzioni. Si prega di conservare queste istruzioni per riferimenti futuri.

- ▶ Non permettere ai bambini di giocare con i comandi fissi. Tenere i telecomandi lontano dalla portata dei bambini.
- ▶ L'installazione deve essere controllata periodicamente per accertare l'assenza di equilibrio precario, segni di usura o cavi e molle danneggiati.
- ▶ Osservare attentamente il sistema di protezione solare in movimento e tenere le persone lontano finché non si è completamente chiuso.
- ▶ Quando si utilizza lo sblocco manuale con il sistema di protezione solare aperto, si prega di essere prudenti in quanto può cadere giù velocemente se le molle o i nastri si staccano o sono rotti.
- ▶ Non utilizzare il dispositivo se in prossimità si stanno effettuando operazioni quali, ad esempio, la pulizia della finestra.
- ▶ Scollegare dalla rete elettrica il dispositivo comandato automaticamente se in prossimità si stanno effettuando operazioni quali, ad esempio, la pulizia della finestra.
- ▶ Durante il funzionamento osservare la zona di pericolo.
- ▶ Non utilizzare l'installazione se nella zona di pericolo ci sono persone od oggetti.
- ▶ Spegnerne immediatamente le installazioni danneggiate fino alla loro riparazione.
- ▶ Spegnerne l'unità durante le operazioni di manutenzione e pulizia.
- ▶ Punti di schiacciamento e di taglio devono essere evitati e messi in sicurezza.
- ▶ Questo dispositivo può essere utilizzato da bambini dagli 8 anni in su e da persone le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, o che non hanno esperienza o competenza solamente se questi operano sotto supervisione o sono stati istruiti sull'uso del dispositivo e se comprendono i possibili pericoli derivanti. I bambini non sono autorizzati a giocare con il dispositivo. La pulizia e la manutenzione non devono essere eseguite da bambini.
- ▶ Il livello di pressione sonora stimato è inferiore a 70 dB (A).
- ▶ Scollegare il dispositivo dalla rete elettrica per la manutenzione e la sostituzione delle parti. Se il motore viene scollegato tramite una spina, l'utente deve essere in grado di controllare - da qualsiasi luogo a cui ha accesso - che la spina sia staccata. Se questo non è possibile – a causa della struttura o dell'installazione – lo scollegamento dalla rete elettrica deve essere assicurato tramite blocco nella posizione di scollegamento (ad esempio, un isolatore).
- ▶ Il motore tubolare può diventare molto caldo durante l'uso prolungato. Quando si lavora sull'unità, non toccare il motore prima che si sia raffreddato.

5. Istruzioni di sicurezza per l'installazione



ATTENZIONE: importanti istruzioni di sicurezza. Seguire tutte le istruzioni di installazione, in quanto un'installazione scorretta può causare lesioni gravi.

- ▶ Durante il montaggio del motore senza alcuna protezione meccanica delle parti mobili e del tubo che possono surriscaldarsi, il motore deve essere installato ad un'altezza di almeno 2,5 m dal suolo o da un altro livello che consenta l'accesso al dispositivo.
- ▶ Prima di cominciare l'installazione del motore, si devono rimuovere tutti i cavi non necessari e si deve mettere da parte tutta l'attrezzatura non necessaria al collegamento alla rete elettrica.
- ▶ L'elemento di azionamento del rilascio manuale deve essere montato ad un'altezza inferiore a 1,8 m.
- ▶ Se il motore è comandato da un interruttore o un pulsante, questo deve essere montato entro il raggio visuale del motore. L'interruttore o il pulsante non deve essere posizionato in prossimità di parti in movimento. L'altezza di installazione deve essere di almeno 1,5 m dal pavimento.
- ▶ I dispositivi di comando fissi devono essere installati in modo da risultare facilmente visibili.
- ▶ In caso di dispositivi che si estendono orizzontalmente, si deve rispettare una distanza orizzontale di almeno 0,4 m tra la parte completamente estesa e qualsiasi altro elemento fisso.
- ▶ La velocità nominale e la coppia nominale del motore devono essere compatibili con il dispositivo.
- ▶ Gli accessori di montaggio utilizzati devono essere compatibili con la coppia nominale selezionata.
- ▶ Per l'installazione del motore, sono necessarie una buona conoscenza tecnica e buone capacità meccaniche. Un'installazione scorretta può causare lesioni gravi. Il lavoro elettrico deve essere eseguito da un elettricista qualificato in conformità con le norme locali vigenti.
- ▶ Utilizzare solo cavi di collegamento adatti alle condizioni ambientali e che soddisfano i requisiti di costruzione (vedere il catalogo accessori).
- ▶ Se il dispositivo non è dotato di un cavo di collegamento e di una spina, o di altri mezzi per scollegarlo dalla rete elettrica con un'apertura di contatto su ogni polo secondo le condizioni della categoria di sovratensione III per lo scollegamento completo, deve essere incorporato un dispositivo di scollegamento di questo tipo nell'installazione elettrica fissa secondo le regole di cablaggio.
- ▶ Non montare i cavi di collegamento in prossimità di superfici calde.
- ▶ Una spina per lo scollegamento del motore dalla rete elettrica deve essere accessibile dopo l'installazione.
- ▶ Cavi di collegamento danneggiati devono essere sostituiti da cavi di collegamento GEIGER dello stesso tipo.
- ▶ Il dispositivo deve essere montato come descritto nelle istruzioni di installazione. I fissaggi non devono essere effettuati con adesivi, in quanto sono considerati inaffidabili.

6. Istruzioni di installazione

 Prima del fissaggio, è necessario controllare la resistenza della superficie in muratura.

 Prima di iniziare l'installazione, controllare il motore per assicurarsi che non vi siano danni visibili come crepe o cavi scoperti.

 **Attenzione:** se risulta necessario avvitare / rivettare il rullo avvolgitore all'adattatore, la misura di dove fare il foro deve essere presa dall'estremità del rullo al centro dell'adattatore e segnata sul rullo.

Quando si inserisce nel rullo, il motore tubolare non deve subire colpi e non deve essere lasciato cadere dentro al rullo.

Durante la foratura del rullo avvolgitore, non forare mai nella parte in cui si trova il motore tubolare!

Installazione nella tenda a rullo:

Inserire il motore nel rullo con un idoneo adattatore fino al completo inserimento.

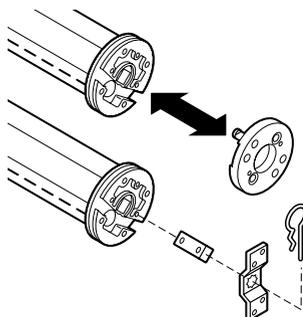
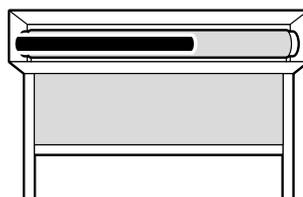
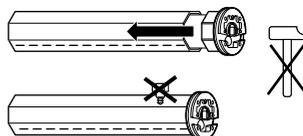
Fissare il supporto motore sul pannello laterale.

Fissare il motore col rullo sul supporto motore. Il supporto scatta in posizione di blocco.

A seconda della testa motore selezionata, possono essere utilizzati diversi sistemi di fissaggio:

- Posizionare il motore con il perno quadro nel supporto a stella e bloccare con la copiglia.
- Posizionare il motore nel supporto motore esistente e bloccare.
- Posizionare il motore su un supporto motore compatibile col sistema a clip e bloccare con la molla.

 **Il motore GEIGER SOLIDline è adatto per rulli avvolgitori con diametro a partire da 50 mm!**



7. Informazioni per l'elettricista



Attenzione: importanti istruzioni per l'installazione. Si prega di seguire le istruzioni, poiché un'errata installazione può causare la distruzione del motore e dei pulsanti di regolazione del dispositivo.

Le operazioni con i morsetti di servizio possono essere realizzate solo da un elettricista qualificato.

I motori con fine corsa elettronici possono essere collegati in parallelo. In questo caso non si deve superare il carico massimo dell'unità di commutazione.

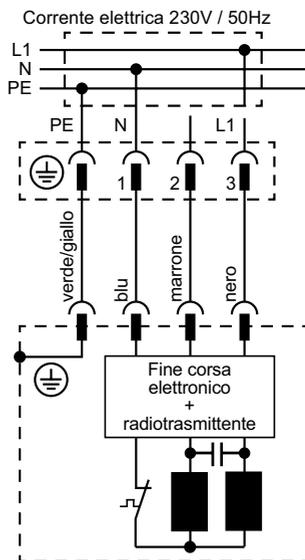
Quando si cambia la direzione di marcia, la commutazione deve essere effettuata tramite una posizione di OFF.

Quando si cambia la direzione di marcia, il tempo di commutazione deve essere di almeno 0,5 s.

Con una rete trifase, si prega di utilizzare lo stesso conduttore esterno per comandare le direzioni SU e GIÙ.

I cavi in PVC non sono adatti per installazioni all'aperto o esposte a prolungati elevati livelli di radiazioni UV. Questi cavi non devono essere utilizzati se sono suscettibili di toccare parti metalliche che possono riscaldarsi fino a temperature superiori ai 70°C.

I cavi di collegamento con connettori a spina della ditta Hirschmann sono testati e approvati con attacchi della ditta Hirschmann.



8. Messa in servizio

Definizione di „corto raggio“:

Distanza tra il telecomando e il comando motore:
max. 15 cm

oppure

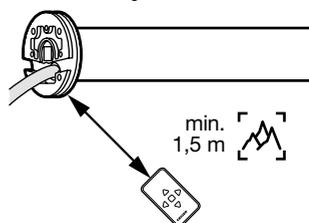
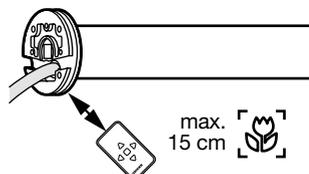
tenere il telecomando direttamente sul cavo di collegamento del motore. Il cavo di collegamento del motore funge così da „antenna“ fino ad una distanza di 3 metri.

Definizione di „lungo raggio“:

Distanza tra il telecomando e il comando motore: min. 1,5 metri

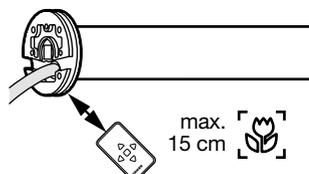
oppure

distanza tra il telecomando e il cavo di collegamento del motore: min. 0,5 metri.



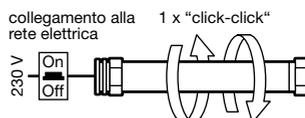
Programmazione del telecomando

Tenere il telecomando a corto raggio e tenere premuto il tasto SU o GIÙ.



Accendere l'alimentazione. Dopo 2 secondi, il motore conferma con 2 x „click-click“ che la programmazione è stata completata.

Possono essere programmati in questo modo fino a 3 telecomandi.



9. Programmazione / cancellazione della programmazione del telecomando

Attivare la modalità di apprendimento (necessario solo per ulteriori telecomandi):

Collegare il motore alla rete elettrica. Accendere l'alimentazione. Il motore reagisce con un breve movimento indietro e avanti (1 x „click-click“). A corto raggio premere il tasto SU o GIÙ e tenerlo premuto per circa 3 secondi fino alla conferma del motore (1 x „click-click“).

Dopo ogni interruzione dell'alimentazione, la modalità di apprendimento può essere attivata per 30 min. La modalità di apprendimento è necessaria per la programmazione dei telecomandi o per la regolazione delle posizioni di fine corsa.

 **La modalità di apprendimento deve essere attivata in primo luogo per programmare / cancellare la programmazione del telecomando.**

 **Se nessuna azione ha luogo entro 60 secondi, la modalità di apprendimento si disattiva. Il motore ritorna in modalità di funzionamento normale (3 x „click-click“).**

Programmazione del telecomando

 **La modalità di apprendimento deve essere attivata in primo luogo per programmare / cancellare la programmazione del telecomando.**

A corto raggio premere il tasto SU o GIÙ per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x „click-click“).

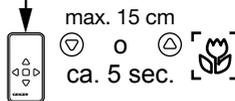
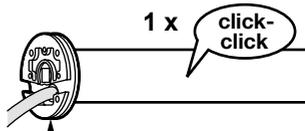
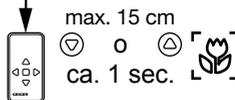
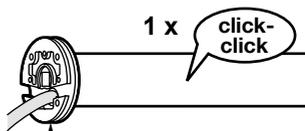
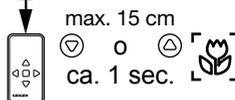
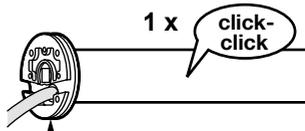
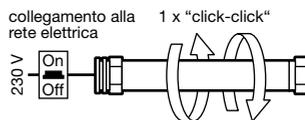
La programmazione del telecomando è completata.

Cancellazione della programmazione del telecomando

 **La modalità di apprendimento deve essere attivata in primo luogo per programmare / cancellare la programmazione del telecomando.**

A corto raggio, premere il tasto SU o GIÙ per circa 5 secondi. Il motore reagisce immediatamente (1 x „click-click“). Tenere il tasto premuto per circa 5 secondi fino a quando il motore conferma la cancellazione della programmazione del telecomando con 1 x „click-click“.

 **Nota: è solamente possibile cancellare la programmazione di tutti i telecomandi e sensori insieme. Non è possibile cancellare la programmazione di un singolo telecomando / sensore.**



10. Opzioni di comando

Caratteristiche dei comandi Easy-ZIP e EasyWireless-ZIP	Easy-ZIP 2.x		Easy-ZIP 3.x	
Posizione di fine corsa inferiore: posizionamento libero o arresto della coppia		-		-
Posizione di fine corsa superiore: posizionamento libero o arresto della coppia				
Modalità Qi: Muovere la tenda fino alla posizione di fine corsa inferiore e poi chiuderla senza fermarsi.		X		-
Posizione di fine corsa superiore: arresto della coppia				
Modalità automatica: Posizione di fine corsa inferiore e superiore: arresto della coppia		-		X
Dual-Stop-Control		X		X
Regolazione della lunghezza della tenda		X		X
Meno carico nella posizione di fine corsa superiore		-		-
GEIGER Powertronic (livello di potenza)		X		X
Dispositivo GEIGER di riduzione della forza di chiusura		X		X

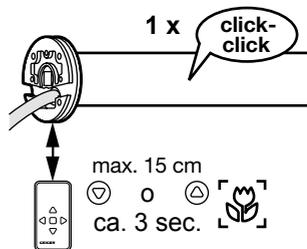
11. Attivare la modalità di apprendimento per le posizioni di fine corsa



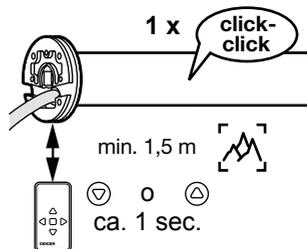
Prima di impostare le posizioni di fine corsa, verificare se il motore si trova già in modalità di apprendimento. Il motore scatta (va, si ferma, va) ad ogni comando per confermare l'attivazione della modalità di apprendimento. Se non è questo il caso, la modalità di apprendimento deve essere attivata.

Attivare la modalità di apprendimento

A corto raggio premere il tasto SU o GIÙ per circa 3 secondi. Il motore conferma (1 x „click-click“).



A lungo raggio premere il tasto SU o GIÙ per circa 1 secondo. Il motore conferma (1 x „click-click“).



12. Impostazione delle posizioni di fine corsa con EasyWireless-ZIP 2.x (modalità Qi)



La distanza tra le posizioni di fine corsa superiore ed inferiore deve essere di almeno 25 centimetri, che corrispondono ad una rotazione del rullo circa.



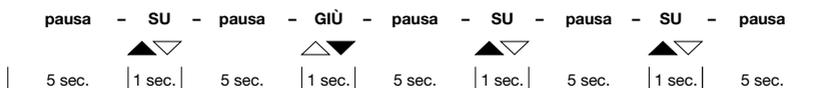
Allo scopo di impostare le posizioni di fine corsa, si deve attivare la modalità di apprendimento. Il motore scatta (va, si ferma, va) ad ogni comando per confermare l'attivazione della modalità di apprendimento.

Modifica delle posizioni di fine corsa

1. Muovere la tenda fino alla nuova posizione di fine corsa inferiore. Ora è possibile effettuare qualsiasi regolazione.
2. Muovere la tenda dalla nuova posizione di fine corsa inferiore selezionata fino alla posizione di fine corsa superiore senza interruzioni fino a quando il motore si spegne automaticamente (rilevamento di coppia). La procedura di programmazione è quindi completata e il motore ritorna in modalità di funzionamento normale. I tasti SU e GIÙ sono ora assegnati al corrispondente senso di rotazione del motore.

Alternativa alla modalità di apprendimento per le posizioni di fine corsa

Si devono effettuare le seguenti operazioni:



Nota: si deve rispettare una pausa di almeno 5 secondi tra ogni operazione di scorrimento della tenda.

Feedback del motore

EasyWireless-ZIP 2.x

1 x click-click

• Il motore ora è in modalità di programmazione

13. Impostazione delle posizioni di fine corsa con EasyWireless-ZIP 3.x (modalità automatica)



La distanza tra le posizioni di fine corsa superiore ed inferiore deve essere di almeno 25 centimetri, che corrispondono ad una rotazione del rullo circa.



Allo scopo di impostare le posizioni di fine corsa, si deve attivare la modalità di apprendimento. Il motore scatta (va, si ferma, va) ad ogni comando per confermare l'attivazione della modalità di apprendimento.

1. Tenere premuto il tasto SU o GIÙ per muovere la tenda fino alla posizione di fine corsa inferiore. Dopo 3 secondi, il motore passa in modalità automatica e il tasto può essere rilasciato.
2. La tenda si muove verso il basso fino alla posizione di fine corsa inferiore e il motore si spegne.
3. La tenda si muove ora automaticamente fino alla posizione di fine corsa superiore. Quando la tenda raggiunge la posizione di fine corsa superiore, il motore si spegne. La procedura di programmazione è quindi completata e il motore ritorna in modalità di funzionamento normale. I tasti SU e GIÙ sono ora assegnati al corrispondente senso di rotazione del motore.

Feedback del motore

EasyWireless-ZIP 3.x

1 x click-click

• Il motore ora è in modalità di programmazione

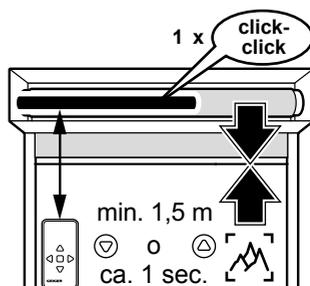
14. Programmazione della posizione intermedia

Azionare la tenda da qualsiasi posizione fino alla posizione di fine corsa desiderata, fermare con il tasto stop o con il tasto della direzione opposta e tenerlo premuto per circa 3 secondi fino a quando il motore risponde (1 x „click-click“). Quindi rilasciare il tasto.

La posizione intermedia è ora memorizzata.

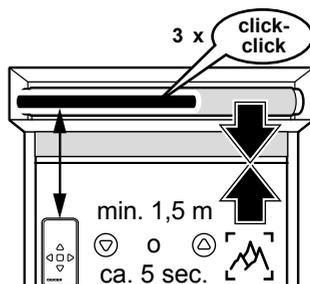
Modifica della posizione intermedia

Vedere „Programmazione della posizione intermedia“ e selezionare una nuova posizione intermedia.



Cancellazione della posizione intermedia

Fermare la tenda da un movimento SU o GIÙ e tenere il tasto premuto per circa 5 secondi. Il motore risponde con 1 x „click-click“ dopo 3 secondi, fino a quando il motore conferma la cancellazione (3 x „click-click“).



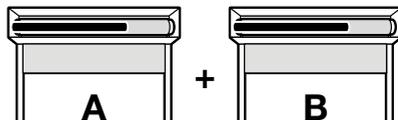
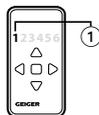
15. Comando raggruppato

(Vedere anche il paragrafo „Programmazione / cancellazione della programmazione del telecomando“)

1. Azionare insieme la tenda A e la tenda B con un telecomando a un canale.

Tende A + B

1. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda A.
2. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda A.
3. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda B.
4. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda B.



Stessa operazione per tre o più tende.

2. Comando individuale o raggruppato della tenda A + tenda B con un telecomando a 6 canali.

Tenda A

1. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda A.
2. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda A.



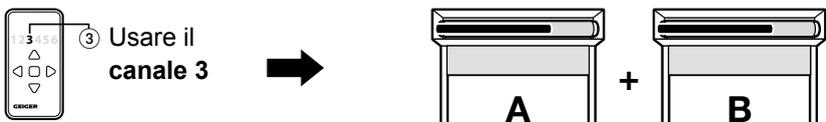
Tenda B

1. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda B.
2. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda B.



Tende A + B

1. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda A.
2. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda A.
3. Premere il tasto per 3 secondi a corto raggio per attivare la modalità di apprendimento della tenda B.
4. Premere il tasto per 1 secondo a corto raggio per programmare il telecomando della tenda B.



16. Disattivazione della funzione corto raggio

Se due motori sono installati in modo tale che entrambi si attivano a corto raggio, vi è la possibilità di disattivare la funzione corto raggio in uno dei due motori.



Il prerequisito è che i motori devono essere assegnati a diverse coppie di tasti.

Per disattivare la funzione corto raggio, azionare la tenda selezionata fino alla posizione di fine corsa superiore, premere il tasto SU e tenerlo premuto per circa 5 secondi fino a quando il motore conferma (2 x „click-click“). Il motore deve essere brevemente scollegato dalla rete elettrica per attivare la funzione corto raggio.

17. Telecomandi

È possibile programmare fino a un massimo di tre diversi telecomandi. Il motore può quindi essere una parte di tre gruppi indipendenti. Inoltre, è possibile programmare due sensori.

In caso di tre telecomandi già presenti, se si tenta di programmare un quarto, il terzo telecomando verrà cancellato e quello nuovo lo sostituirà.

In caso di due sensori già presenti, se si tenta di programmare un terzo, il secondo sensore verrà cancellato e quello nuovo lo sostituirà.

Esempio:



Programmazione da corto raggio / lungo raggio

Nel ricevitore remoto del motore è integrato un rilevatore di prossimità, che riconosce se un comando remoto viene effettuato da una grande distanza = lungo raggio (almeno 1,5 metri dal comando motore e 0,5 metri dal cavo del motore) o nelle vicinanze dell'antenna = corto raggio (massimo 15 cm di distanza e direttamente sul cavo di collegamento del motore).



Attenzione: in caso di ricevitori remoti o cavi di collegamento del motore uno vicino all'altro, i codici potrebbero involontariamente essere trasferiti ad altri ricevitori remoti.

Raccomandazione:

I motori azionati tramite una diversa coppia di tasti o tramite un diverso telecomando, dovrebbero essere scollegati dall'alimentazione durante il funzionamento iniziale.

Con i telecomandi a mano e da parete della serie LC, le prime 6 cifre sono configurabili. Gli interruttori DIP n° 7, 8 e 9 non hanno funzioni.

18. A partire dalle posizioni di fine corsa

Nessuna posizione intermedia è stata programmata

A partire dalle posizioni di fine corsa, è sufficiente una breve pressione del tasto nella corrispondente direzione di movimento.

Per arrestare il movimento, è sufficiente una breve pressione del tasto nella direzione opposta. Se nel sistema di protezione solare è integrato un sensore sole-vento, le posizioni di fine corsa vengono raggiunte in modo automatico (sole-on).

Una posizione intermedia è stata programmata

A partire dalle posizioni di fine corsa, il tasto corrispondente alla corretta direzione di movimento deve essere premuto per **almeno 1,5 secondi**.

Con una breve pressione del tasto di **meno di 1,5 secondi**, viene raggiunta la **posizione intermedia**.

Per arrestare il movimento, è sufficiente una breve pressione del tasto nella direzione opposta. Se nel sistema di protezione solare è integrato un sensore sole-vento, le posizioni di fine corsa vengono raggiunte in modo automatico (sole-on).

19. Riconoscimento di ostacolo

La coppia necessaria al funzionamento ottimale del motore viene appresa dopo che viene effettuato il primo tragitto completo, ininterrotto da una posizione di fine corsa all'altra.

Durante ogni successivo tragitto completo, ininterrotto da una posizione di fine corsa all'altra, la coppia necessaria è automaticamente regolata di nuovo. Ogni lenta modifica nell'impianto, a causa di invecchiamento, sporcizia, freddo o caldo, viene in questo modo automaticamente presa in considerazione.

Questo processo avviene per entrambe le direzioni di scorrimento indipendentemente l'una dall'altra. Se uno scorrimento in direzione SU o GIÙ viene bloccato da un ostacolo, il motore si spegne.

Il motore tenta fino a sei volte - a seconda della configurazione - di raggiungere la posizione di fine corsa.

Il motore si blocca nella direzione di marcia in cui è stato riconosciuto l'ostacolo. Il blocco viene rimosso se si aziona il motore nella direzione opposta per un certo periodo di tempo. Un ostacolo deve quindi essere rimosso prima che il motore possa essere azionato nuovamente in quella direzione.



A causa del sensibile dispositivo di riconoscimento di ostacolo del motore, è essenziale il corretto dimensionamento della coppia rispetto alle dimensioni dell'installazione.

Nella tabella seguente potete trovare un aiuto per selezionare la corretta coppia del motore:

		Peso del fondale della tenda [kg]																				
		3	4	5	7,5	10	12,5	15	17,5	20	22,5	25	27,5	30	32,5	35	37,5	40	42,5	45	47,5	50
Diametro del rullo avvolgitore [mm]	50	0,9	1,2	1,5	2,2	2,9	3,7	4,4	5,2	5,9	6,6	7,4	8,1	8,8	9,6	10,3	11,0	11,8	12,5	13,2	14,0	14,7
	55	1,0	1,3	1,6	2,4	3,2	4,0	4,9	5,7	6,5	7,3	8,1	8,9	9,7	10,5	11,3	12,1	12,9	13,8	14,6	15,4	16,2
	60	1,1	1,4	1,8	2,6	3,5	4,4	5,3	6,2	7,1	7,9	8,8	9,7	10,6	11,5	12,4	13,2	14,1	15,0	15,9	16,8	17,7
	65	1,1	1,5	1,9	2,9	3,8	4,8	5,7	6,7	7,7	8,6	9,6	10,5	11,5	12,4	13,4	14,3	15,3	16,3	17,2	18,2	19,1
	70	1,2	1,6	2,1	3,1	4,1	5,2	6,2	7,2	8,2	9,3	10,3	11,3	12,4	13,4	14,4	15,5	16,5	17,5	18,5	19,6	20,6
	75	1,3	1,8	2,2	3,3	4,4	5,5	6,6	7,7	8,8	9,9	11,0	12,1	13,2	14,3	15,5	16,6	17,7	18,8	19,9	21,0	22,1
	80	1,4	1,9	2,4	3,5	4,7	5,9	7,1	8,2	9,4	10,6	11,8	12,9	14,1	15,3	16,5	17,7	18,8	20,0	21,2	22,4	23,5
	85	1,5	2,0	2,5	3,8	5,0	6,3	7,5	8,8	10,0	11,3	12,5	13,8	15,0	16,3	17,5	18,8	20,0	21,3	22,5	23,8	25,0
	90	1,6	2,1	2,6	4,0	5,3	6,6	7,9	9,3	10,6	11,9	13,2	14,6	15,9	17,2	18,5	19,9	21,2	22,5	23,8	25,2	26,5
	95	1,7	2,2	2,8	4,2	5,6	7,0	8,4	9,8	11,2	12,6	14,0	15,4	16,8	18,2	19,6	21,0	22,4	23,8	25,2	26,6	28,0
	100	1,8	2,4	2,9	4,4	5,9	7,4	8,8	10,3	11,8	13,2	14,7	16,2	17,7	19,1	20,6	22,1	23,5	25,0	26,5	28,0	29,4
	105	1,9	2,5	3,1	4,6	6,2	7,7	9,3	10,8	12,4	13,9	15,5	17,0	18,5	20,1	21,6	23,2	24,7	26,3	27,8	29,4	30,9
	110	1,9	2,6	3,2	4,9	6,5	8,1	9,7	11,3	12,9	14,6	16,2	17,8	19,4	21,0	22,7	24,3	25,9	27,5	29,1	30,8	32,4
115	2,0	2,7	3,4	5,1	6,8	8,5	10,2	11,8	13,5	15,2	16,9	18,6	20,3	22,0	23,7	25,4	27,1	28,8	30,5	32,2	33,8	
120	2,1	2,8	3,5	5,3	7,1	8,8	10,6	12,4	14,1	15,9	17,7	19,4	21,2	23,0	24,7	26,5	28,3	30,0	31,8	33,6	35,3	
		6 Nm			10 Nm			20 Nm					30 Nm									

Questi sono valori stimati, perciò si prega di verificare il corretto funzionamento dell'installazione.



Quando si utilizza un sensore per il vento, il corretto funzionamento del comando di chiusura in presenza di raffiche di vento deve essere controllato dal fabbricante della protezione solare prima della messa in servizio

20. Disattivazione del riconoscimento d'ostacolo verso il basso

Per disattivare il riconoscimento d'ostacolo dei motori EasyWireless-ZIP verso il basso è necessario di raggiungere la fine corsa inferiore, dopo di che premere per 5 secondi il tasto verso il basso del radiocomando. Guizzando 2 volte il motore conferma la disattivazione.

21. Riattivazione del riconoscimento d'ostacolo

Appena che il motore verrà messo in programmazione di fine corsa, il riconoscimento d'ostacolo è riattivato.

22. Correzione della posizione di fine corsa

Se è avvenuto un **allungamento/accorciamento** della tenda, causato ad esempio da variazioni di temperatura, questo sarà corretto automaticamente chiudendo la tenda.

Se, a causa di variazioni di temperatura, dovesse verificarsi un **cambiamento nella modalità di avvolgimento** e la tenda dovesse scorrere verso l'arresto, avrebbe luogo una immediata correzione della posizione di fine corsa.

Dopo il primo ciclo di riferimento, il motore identifica automaticamente la coppia necessaria per chiudere la tenda e la chiude con la minore potenza possibile, in modo che il tessuto rimanga protetto in maniera ottimale.

23. Cosa fare se...

Problema	Soluzione
Il motore non funziona.	<ul style="list-style-type: none">• Spina non inserita. Controllare il collegamento alla rete elettrica.• Controllare l'eventuale presenza di danni sul cavo di collegamento.• Controllare l'impianto elettrico ed eventualmente farlo controllare da un elettricista.
Invece della direzione verso l'alto, il motore fa scorrere la tenda verso il basso.	<ul style="list-style-type: none">• Non è stato rispettato l'ordine delle posizioni di fine corsa. Impostare nuovamente i fine corsa.
Il telecomando non funziona.	<ul style="list-style-type: none">• Controllare la batteria.• Si è innescato il sensore di vento. Provare di nuovo allo scadere del tempo di interruzione del sensore di vento.• Cancellazione involontaria del telecomando. Effettuare di nuovo la programmazione.
Dopo aver funzionato molte volte, il motore si ferma e non risponde più ai comandi.	<ul style="list-style-type: none">• Il motore si è surriscaldato e si è spento. Riprovare dopo un tempo di raffreddamento di circa 15 min.
Il motore non funziona più automaticamente.	<ul style="list-style-type: none">• Il meccanismo di comando automatico di sole è stato spento.• Si è innescato il sensore di vento. Provare di nuovo allo scadere del tempo di interruzione del sensore di vento.• Cancellazione involontaria del telecomando. Effettuare di nuovo la programmazione.
Il motore scatta all'avvio (va, si ferma, va).	<ul style="list-style-type: none">• Il motore è in modalità di apprendimento. La distanza minima potrebbe essere stata superata.
Il motore non reagisce ai comandi effettuati a corto raggio.	<ul style="list-style-type: none">• Avvicinarsi il più possibile alla testa motore o al cavo di collegamento.• Sostituire le batterie nel telecomando.• Il corto raggio è disattivato. Per attivare il corto raggio, scollegare il motore dall'alimentazione per circa 3 secondi. Il tempo della modalità di apprendimento (30 minuti) è stato superato.

24. Manutenzione

Il motore non ha bisogno di manutenzione.

25. Dichiarazione di conformità

GEIGER
ANTRIEBSTECHNIK

Dichiarazione di conformità UE

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Antriebstechnik
Schleifmühle 6
D-74321 Bietigheim-Bissingen

Denominazione prodotto:

Motori per veneziane, persiane avvolgibili e tende da sole

Denominazione tipo:

GJ56.., GR45.., GU45.., GSI56.., GB45.., GB35..

Direttiva applicate:

2006/42/EG
2014/53/EU
2011/65/EU + (EU)2015/863 + (EU)2017/2102

Norme applicate:

EN 60335-1:2012
EN 60335-1:2012/AC:2014
EN 60335-1:2012/A11:2014
EN 60335-1:2012/A13:2017
EN 60335-1:2012/A1:2019
EN 60335-1:2012/A14:2019
EN 60335-1:2012/A2:2019
EN 60335-2-97:2006+A11:2008+A2:2010+A12:2015
EN 62233:2008
EN 62233 Ber.1:2008
EN IEC 5514-1:2021
EN IEC 5514-2:2021
EN IEC 61000-3-2:2019+ EN IEC 61000-3-2:2019/A1:2021
EN 61000-3-3:2013+EN 61000-3-3:2013/A1:2019+EN 61000-3-3:2013/A2:2022

ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11)
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1(2019-03)
ETSI EN 300 220-2 V3.2.1 (2018-06)

DIN EN IEC 63000:2019-05

Rappresentante autorizzato per i dati tecnici:

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG

Indirizzo:

Schleifmühle 6, D-74321 Bietigheim-Bissingen

Bietigheim-Bissingen, addì 18.07.2023


Roland Kraus (Direttore generale)

100W1518.r. 07/23

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Schleifmühle 6 | D-74321 Bietigheim-Bissingen
Phone +49 (0) 7142 9380 | Fax +49 (0) 7142 938 230 | info@geiger.de | www.geiger.de
Sitz Bietigheim-Bissingen | Amtsgericht Stuttgart HRB 300591 | USt-IdNr. DE145002146
Komplementär: Geiger Verwaltungs-GmbH | Sitz Bietigheim-Bissingen | Amtsgericht Stuttgart HRB 300481
Geschäftsführer: Roland Kraus | WEEE-Reg.-Nr. DE47902323

IT

Le dichiarazioni di conformità vigenti sono disponibili sul nostro sito www.geiger.de

26. Dati tecnici

Dati tecnici del motore tubolare SOLIDline-SOC (GU45..)				
	GU4506	GU4510	GU4520	GU4530
Tensione	230 V~/50 Hz			
Corrente	0,36 A	0,47 A	0,63 A	0,8 A
Cos Phi (cos φ)	>0,95			
Corrente di spunto (fattore)	x 1,2			
Potenza	83 W	105 W	140 W	180 W
Coppia	6 Nm	10 Nm	20 Nm	30 Nm
Velocità	16 rpm	16 rpm	16 rpm	16 rpm
Grado di protezione	IP 44			
Lunghezza totale ¹⁾	509,5 mm	519,5 mm	549,5 mm	569,5 mm
Modalità di funzionamento	S2 4 min	S2 4 min	S2 5 min	S2 4 min
Livello di pressione sonora ²⁾	39 dB(A)	39 dB(A)	41 dB(A)	41 dB(A)
Diametro	45 mm			
Peso	circa 1,85 kg	circa 1,90 kg	circa 2,20 kg	circa 2,40 kg
Umidità ambientale	luogo secco e senza condensa			
Temperatura di conservazione	T = -15°C .. +70°C			

¹⁾ SOLIDline-COM + 0,5 mm

²⁾ I dati relativi al livello medio di pressione sonora sono da intendersi solamente come guida. I valori sono stati determinati dalla GEIGER ad una distanza di 1 m, con un motore a velocità ideale e mediati su 10 secondi. Non c'è riferimento a nessun test standard specifico.

Soggetto a modifiche tecniche. Per informazioni sulla gamma di temperatura ambiente dei motori GEIGER si rimanda al sito www.geiger.de

27. Avvertenze sullo smaltimento

Riciclaggio dei materiali di imballaggio

I materiali di imballaggio possono essere riciclati. Si raccomanda di smaltirli correttamente allo scopo di proteggere l'ambiente. È possibile contattare il Comune di appartenenza per ricevere ulteriori informazioni sui servizi offerti in merito.

Smaltimento di apparecchi elettrici ed elettronici

I dispositivi elettrici o elettronici e le batterie non possono essere smaltiti insieme ai normali rifiuti domestici. Per ulteriori informazioni sul corretto smaltimento e riciclaggio, informarsi sulle norme locali vigenti.

IT Per questioni tecniche rivolgersi al numero **+49 (0) 7142 938 333**.

GEIGER
ANTRIEBSTECHNIK

Gerhard Geiger GmbH & Co. KG
Schleifmühle 6 | D-74321 Bietigheim-Bissingen
T +49 (0) 7142 9380 | F +49 (0) 7142 938 230
info@geiger.de | www.geiger.de

