

Raccordement des moteurs SOLIDline

Direction de marche

L'affectation du sens de marche HAUT/ BAS aux câbles de raccordement dépend du sens de montage du moteur. Il est donc préférable de parler ici de sens de marche à droite ou à gauche plutôt que de sens de marche HAUT/ BAS.

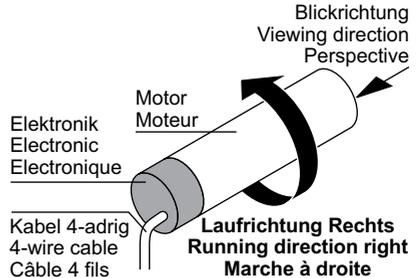
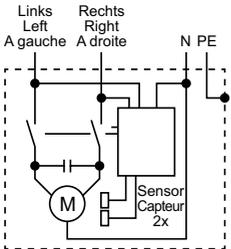
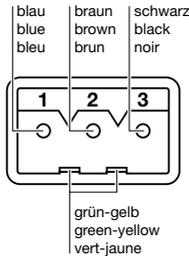


Schéma des connexions moteur



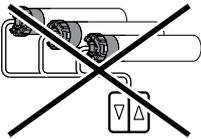
Câblage



Attribution

| Couleur du câble | Fonction |
|------------------|------------------------------|
| Vert-jaune | Conducteur de protection |
| Bleu | Conducteur neutre |
| Brun | Direction de marche : droit |
| Noir | Direction de marche : gauche |

Moteurs SOLIDline avec fin de course mécanique (Touch)

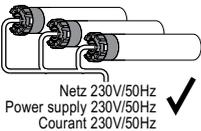


Un raccord en parallèle n'est possible qu'avec un relais de coupure. Sinon le moteur risque d'être endommagé de manière irréparable.



Ne jamais appuyer simultanément sur les touches HAUT et BAS car cela pourrait détruire le moteur. Avec le système BUS veuillez respecter un temps de commutation de 500 ms.

Moteurs SOLIDline avec fin de course électronique (par ex. Easy)

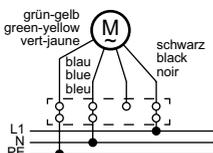


En cas de raccord en parallèle de plusieurs moteurs veuillez tenir compte de la sollicitation maximale autorisée de l'installation en son ensemble.

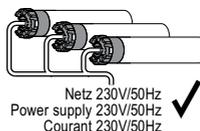


Ne pas utiliser d'interrupteur permettant une commande simultanée des touches HAUT et BAS. Avec le système BUS veuillez respecter un temps de commutation de 500 ms.

Moteurs radio SOLIDline (par ex. VariousWireless)



Le fil brun du câble de raccord n'est pas utilisé en ce qui concerne les moteurs radio de GEIGER.



En cas de raccord en parallèle de plusieurs moteurs veuillez tenir compte de la sollicitation maximale autorisée de l'installation en son ensemble.

Raccordement des moteurs GJ56..

Direction de marche

Vu de l'intérieur de la pièce, le raccordement du **GJ56..** est placé sur la gauche.

Le sens de rotation et le fonctionnement correct de l'interrupteur de fin de course sont ainsi garantis.

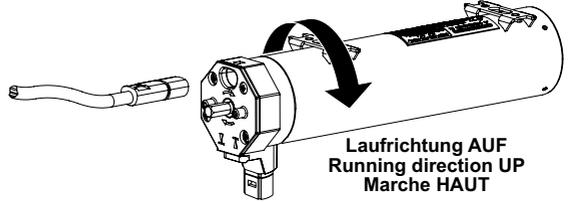
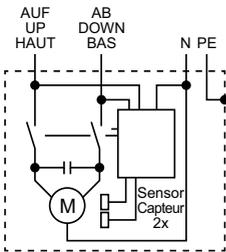
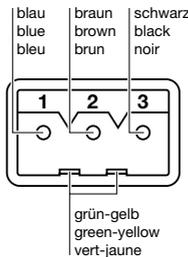


Schéma des connexions moteur



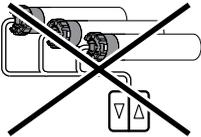
Câblage



Attribution

| Couleur du câble | Fonction |
|------------------|----------------------------|
| Vert-jaune | Conducteur de protection |
| Bleu | Conducteur neutre |
| Brun | Direction de marche : HAUT |
| Noir | Direction de marche : UP |

GJ56.. avec fin de course mécanique

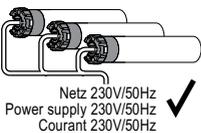


Un raccord en parallèle n'est possible qu'avec un relais de coupure. Sinon le moteur risque d'être endommagé de manière irréparable.



Ne jamais appuyer simultanément sur les touches HAUT et BAS car cela pourrait détruire le moteur. Avec le système BUS veuillez respecter un temps de commutation de 500 ms.

GJ56.. avec fin de course électronique



En cas de raccord en parallèle de plusieurs moteurs veuillez tenir compte de la sollicitation maximale autorisée de l'installation en son ensemble.



Ne pas utiliser d'interrupteur permettant une commande simultanée des touches HAUT et BAS. Avec le système BUS veuillez respecter un temps de commutation de 500 ms.